## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 08292974 A

(43) Date of publication of application: 05.11.96

(51) Int. CI

G06F 17/50

G06F 3/14 G06F 17/00

G06F 17/10

(21) Application number: 07119131

(22) Date of filing: 20.04.95

(71) Applicant:

HITACHI LTD

(72) Inventor:

KUMAHARA AKIYO FURUKAWA KATSUYA MOTOI NAGANORI

(54) METHOD AND DEVICE FOR COMPOUND GENERATL ANALYSIS OF CONTROL SYSTEM, ELECTRIC CIRCUIT, AND DUCT NETWORK

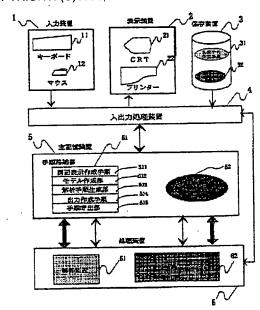
(57) Abstract:

PURPOSE: To easily examine the whole plant by shortening the analyzing work time of the compound analysis of an electric circuit, control system, and duct network and easily examining the analytic result at the same time.

CONSTITUTION: In the compound general analyzing device for control system, electric circuit, and duct network stores various processing procedures in a main storage device 5 in advance, makes those precedures correspond to display area on a display device 2, and sends the processing procedure corresponding to a area when the area is selected to a processor 6 to perform the processing, the display device 2 is provided with an area made to correspond to a process instructing to perform a compound and when this area is selected, an analyzing procedure generation [art 513 is informed of information on the instruction for the compound, generates a procedure or taking a compound analysis automatically on the basis of various inputted model data, and sends the procedure to the processor 6,

thereby taking the compound analysis of the three different systems by following the procedure.

COPYRIGHT: (C)1996,JPO



### (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

## (11)特許出顧公開番号

## 特開平8-292974

(43)公開日 平成8年(1996)11月5日

(51) Int.Cl.*	裁別記号	庁内整理番号	ΡI				技術表示箇所
G06F 17/50	)		G06F	15/60		6 1 2 A	
3/1				3/14		3 2 0 D	
17/00 17/10		9168-5L		15/20	D		
				15/31		Z	
			15/60		630		
		審査請求	未請求 記	常求項の数 7	FD	(全 10 頁)	最終質に続く
(21) 出願番号	<b></b>		(71)出	関人 000000	5108		
(,				株式会	社日立	製作所	
(22) 出願日	平成7年(1995)4	平成7年(1995) 4月20日		東京都	<b>下代田</b>	区神田駿河台	四丁目6番地
			(72)発		垂喜代		
							番1号 株式会
						日立工場内	
			(72)発				
							番1号 株式会
						日立工場内	
			(72)発		長則		
							番1号 株式会
			,			日立工場内	
			(74) ft	308 1 44-38E-	上午 1年間	1 茂(外1	AZ. \

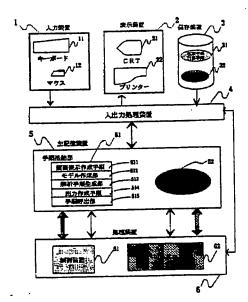
# (54) 【発明の名称】 制御系・電気回路・管路網の選成汎用解析方法及び装置

## (57)【要約】

【目的】 電気回路・制御系・管路網の連成解析に当って、解析作素時間の短縮を図り、同時に解析結果の検討を容易に行い、プラント全体の検討を容易に行うことにある。

【構成】 予め各種の処理手順を主記憶装置に格納し、これらの各手順をディスプレイ装置の表示領域と対応付け、ある領域を選択すると、その領域に対応している処理手順を処理装置に送り、処理が行われる制御系・電気回路・管路網の連成汎用解析装置において、ディスプレイ装置に連成を指示する処理に対応付けられた領域を設け、この領域が選択されると、解析手順作成部に連成が指示されたという情報が伝えられ、そのため解析手順作成部は、入力された各種のモデルデータをもとに自動的に連成解析を実行するための手順を生成し、その手順を処理装置に送り、その手順をもとに前記3つの異なる系の連成解析を実行することを特徴とする。

## 全体模成器 (図1)



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 予め各種の処理手順を主記憶装置に格納 し、これらの各手順をディスプレイ装置の表示領域と対 応付け、ある領域を選択すると、その領域に対応してい る処理手順を処理装置に送り、処理が行われる制御系・ 電気回路・管路網の連成汎用解析方法において、連成を 指示する処理に対応付けた領域を選択すると、解析を行 うもとになるモデルデータを作成し、このモデルデータ をもとに自動的に連成解析を実行するための手順を生成 し、その手順をもとに前記3つの異なる系の連成解析を 10 実行することを特徴とする制御系・電気回路・管路網の 連成汎用解析方法。

【請求項2】 請求項1において、解析を行うもとにな るモデルデータは、格納されているモデルデータの中か ら必要なデータを読み込むか、または、読み込んだデー タを修正して作成することを特徴とする制御系・電気回 路・管路網の連成汎用解析方法。

【請求項3】 請求項1において、連成解析を実行する ための手順は、解析するモデルデータの中から管路網、 制御系及び電気回路の計算に必要な要素を取り出し、各 20 分野の解析だけでは対応しきれなくなり、制御系、電気 系毎に系の計算順序を決定し、次いで、前記モデルデー タの中から各系間の連成の情報を取り出し、それぞれの 系の連成指示された索子が参照するアドレスを割り振る ための情報を生成し、この生成された情報をもとに各系 の解析順序を決定し、解析コードを生成することを特徴 とする制御系・電気回路・管路網の連成汎用解析方法。 【請求項4】 請求項1において、連成解析の実行は、 **諸条件の初期設定後、設定された諸データをもとに制御** 系の計算及び設定された回路構成データをもとに電気回 路の計算をそれぞれ行い、次いで、制御系と電気回路間 30 で連成のデータの授受を行い、そして、それぞれの系で たてられた連立微分方程式をルンゲクッタ法を使って積 分し、次いで、管路網の内部の値を計算し、制御系、電 気回路、管路網の3つの系の間で連成のデータの授受を 行うことを特徴とする制御系・電気回路・管路網の連成 汎用解析方法。

【請求項5】 請求項4において、連成解析の実行は、 1 つのタイムステップの解析が終わると、解析結果をデ ィスプレイ装置に表示することを特徴とする制御系・電 気回路・管路網の連成汎用解析方法。

【請求項6】 予め各種の処理手顧を主記憶装置に格納 し、これらの各手順をディスプレイ装置の表示領域と対 応付け、ある領域を選択すると、その領域に対応してい る処理手順を処理装置に送り、処理が行われる制御系・ 電気回路・管路網の連成汎用解析装置において、連成を 指示する処理に対応付けた領域を設けると共に、連成解 析を実行するための手順を生成する解析手順生成部を設 け、前記連成処理の領域を選択すると、入力された各種 のモデルデータをもとに自動的に前記述成解析手順を生 成し、その手順をもとに前記3つの異なる系の連成解析 50 御系で表すと分かりにくく、汎用性をもったものを作る

を実行することを特徴とする制御系・電気回路・管路網 の連成汎用解析装置。

7

【請求項7】 請求項6において、モデルデータは、格 納されているモデルデータの中から必要なデータを読み 込むか、または、読み込んだデータを修正して作成する モデル作成部を有することを特徴とする制御系・電気回 路・管路網の連成汎用解析装置。

### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、電気回路、制御系、管 路網の連成を解析する制御系・電気回路・管路網の連成 汎用解析方法及び装置に関する。

#### [0002]

【従来の技術】制御系、電気回路、管路網の単独シミュ レーションは、大型計算機やワークステーション等で現 在も盛んに行われており、計算機の性能が向上するにつ れて解析装置の性能も向上し、世間で高い評価を得るよ うな解析装置も多数出てきた。しかし、近年ブラントが 複雑化するにつれて解析の重要性が増してきため、単一 回路、管路網を連成して同時に解析しなければならない 機会が増えているにも拘らず、プラント全体を見通した 解析が容易に行えないため、事前検討不足が原因と考え られる事故が増加している。そこで、系全体の検討を行 うために、設計者が採っている対応策は大別すると2つ あげられる。1つは、まず制御系、電気回路、管路網の いずれかの解析を行い、別の解析の入力としたい部分を ファイルに書き込み、次の解析の際読みにいかせるか、 あるいはキー操作によってその出力を入力として次の解 析を行い、さらにその出力を同様の方法で入力として、 次の系の解析を行い、全ての結果を考慮にいれて、結果 を検討する方法である。2つは、制御系、電気回路、管 路網の各要素を数式化した後、3つの系を制御系または 電気回路図で表し、そのモデルを制御系の解析プログラ ムまたは電気回路解析プログラムを用いて解析する方法 である。

## [0003]

【発明が解決しようとする課題】上記従来技術には、次 のような問題点があった。1つの方法については、連成 させたい部分の値(以後、境界物理量と呼ぶ。)の入力 を設計者に委ねる方法であり、ファイルを使用する際、 最初の系の解析においては連成部の入力値が存在しない ため、制御系、電気回路、管路網を同時に考慮した境界 物理量の入力が困難であり、結果の検討が容易に出来な い、という問題点があった。2つの方法については、制 御系で3つの系を全て表現して解析する方法であり、ま ず、管路網を解析するためには偏微分方程式を解かなけ ればならないので、制御系で表すには、設計者自身に専 門知識がなければ難しく、また、電気回路の方程式を制 ことが困難である、という問題点があった。

【0004】本発明は、以上のような問題点に鑑みてな されたもので、その目的とするところは、解析作業時間 の短縮を図り、同時に解析結果の検討を容易に行うに好 適な電気回路・制御系・管路網の連成汎用解析方法及び 装置を提供することにある。・

#### [0005]

【課題を解決するための手段】上記の目的は、予め各種 の処理手順を主記憶装置に格納し、これらの各手順をデ ィスプレイ装置の表示領域と対応付け、ある領域を選択 10 すると、その領域に対応している処理手順を処理装置に 送り、処理が行われる制御系・電気回路・管路網の連成 汎用解析方法において、連成を指示する処理に対応付け た領域を選択すると、解析を行うもとになるモデルデー タを作成し、このモデルデータをもとに自動的に連成解 析を実行するための手順を生成し、その手順をもとに前 記3つの異なる系の連成解析を実行することによって、 遠成される。また、制御系・電気回路・管路網の連成汎 用解析装置において、ディスプレイ装置に連成を指示す る処理に対応付けた領域を設けると共に、連成解析を実 20 対応している手順の内容が文字や図を用いて分かりやす 行するための手順を生成する解析手順生成部を設け、前 記述成処理の領域を選択すると、入力された各種のモデ ルデータをもとに自動的に前記連成解析手順を生成し、 その手順をもとに前記3つの異なる系の連成解析を実行 することによって、達成される。

### [0000]

【作用】本発明は、ディスプレイ装置に連成を指示する 処理に対応付けられた領域を設け、この領域が選択され ると、解析手順作成部に連成が指示されたという情報が 伝えられ、そのため解析手順作成部は、入力された各種 30 のモデルデータをもとに自動的に連成解析を実行するた めの手順を生成し、その手順を処理装置に送り、その手 順をもとに連成解析を実行する。そのため、設計者は、 ただディスプレイ装置の連成処理のある領域を選択する だけで、ディスプレイ装置上に表示される連成解析の結 果をもとに3つの系の検討を容易に行うことが出来、ま た、解析作業時間を短縮することが出来、これにより、 設計者は、自分の専門以外の分野のプラントをモデル化 するための時間を短縮できる。

## [0007]

【実施例】以下、本発明の実施例を図面を用いて説明す る。図1は、本発明の一実施例を示す制御系・電気回路 ・管路網の連成汎用解析装置の全体構成図である。本実 施例は、水力発電設備をモデル化し、本装置を用いて解 析するものである。図1において、制御系・電気回路・ 管路網の連成汎用解析装置は、入力装置1、表示装置 2、保存装置3、入出力処理装置4、本発明の特徴部で ある主記憶装置5と処理装置6からなる。入力装置1 は、キーボード11とマウス12から成り、使用者が各 種の情報を入力するのに使用される。表示装置2は、カー50 においては、解析手順生成部513が呼び出され、ステ

ラーディスプレイ21 (以後、CRTと呼ぶ。) とプリ ンター22から成り、主記憶装置5内のデータ及び処理 状態を使用者に示す。保存装置3は、解析モデルに使わ れる各素子の計算手順31や過去に作成したモデルのデ ータ32等を格納する。入出力処理装置4は、入力装置 1及び表示装置2と主記憶装置5または処理装置6との データの授受を行う。主記憶装置5は、本解析装置の処 理の手順が格納されている手順格納部51と、各種処理 によって生成されたデータを格納しておくデータ格納部 52から成る。処理装置6は、手順格納部51にある各 種手順に従って実際に処理を行う制御装置61と計算を

行う演算装置62から成る。

【0008】ここで、図2に、表示装置2におけるCR T21の表示画面の様子を示す。CRT21は手順呼出 部2101と処理結果表示部2102から成る。手順呼 出部2101の領域はいくつかに分割され、各領域は、 主記憶装置5の手順格納部51の各手順の中で解析デー タを作成するために必要な処理を行う手順に割り当てら れており、画面表示作成手順511によって各領域には いように表示される。また、CRT21上のカーソルは マウス12と同期している。従って、CRT21上の行 いたい処理の示してある領域にカーソルを移動させてボ タンを押す(以後、ピックと呼ぶ。)と、入出力処理装 置4を介して主記憶装置5にピックした領域の座標が送 られ、予め割り当てられていた手順が制御装置61に送 られ、処理を行ってデータ格納部52に結果を格納す る。さらに画面表示作成手順511によって、その結果 は随時処理結果表示部2102に図イメージで表示され る。これにより、設計者は行われた処置内容をその都度 確認することが出来る。

【0009】図3は、本解析装置の動きを示した流れ図 である。図2において説明したように、CRT21上の 手順呼出部2101の領域は、手順格納部51の各手順 と対応付けられており、ピックされた領域が入出力装置 4を介して処理装置6に送られると、手順呼出部515 によってその領域に対応付けられた手順が呼び出され、 その処理が行われる。ステップ200では、CRT21 上には、画面表示作成手順511に従って処理が行わ 40 れ、どの領域を選択すると、どの手頭が呼び出され、実 行されるのかを視覚的に示した画面が表示されている。 まず、ステップ201においては、モデル作成部512 が呼び出され、解析を行うもとになるモデルデータの作 成を行う。モデルデータは、保存装置3に格納されてい るモデルデータ32の中から必要なデータを読み込む (ステップ2011)。この場合、モデルデータの修正 を行い、作成することも出来る。モデル作成部512の 手順が実行され、結果として作成されたモデルデータは データ格納部52に保存される。次に、ステップ202

ップ201によって作成されたモデルデータをもとに、解析プログラムを自動的に生成し、コンパイル及びリンケージを行う。続いて、ステップ203では、ステップ202で作成された解析プログラムを実行し、解析を行び、出力作成手順514に従い、解析結果をCRT21の処理結果表示部2102に表示する。

【0010】図4は、ステップ201によって作成され たモデルデータを画面表示作成手順511に従ってCR T21上に視覚的に表示したモデル図である。この設備 は、管路網系301、電気回路系302と制御系30 3、304、305、306及び307から構成されて いる。管路網系301は、2つの水源3011と301 2の水位差によって生じる水流を利用して水車3013 を回転させ、回転数を制御系303に送る。制御系30 3と電気回路系3021は発電機をモデル化したもので ある。制御系303は、発電機の等価式をブロック線図 で表し、起電圧を求め、その電圧を電気回路系3021 に与える。その与えられた電圧は、電気回路系3022 によって表されている整流器によって交流から直流に変 換される。連成部308は、負荷を模擬しており、制御 系304に負荷の値を設定し、この値を電気回路系30 2に抵抗値3033として設定している。そのため、制 御系304を変更することによって様々な負荷がかかっ た状態を容易にシミュレーションする事が出来る。連成 部309は、電気回路3032に流れる電流を取り出 し、電流を制御系305に送る。連成部319は、制御 系307から出力される弁開度を弁3014に送る。制 御系305、306、307は、この設備の制御を行 い、連成部309によって取り出された電気回路303 2に流れる電流が設定した目標値になるように管路網3 01の弁3014の開度を計算し、連成部310を介し て弁3014にその開度を送る。ここで、制御系305 から307は階層化されており、制御系305を例にそ の詳細を図5に示す。図5において、制御系305は、 設定した目標値i1と電気回路3032に流れる電流値 1. 0を比較し、その偏差値と2倍したフィードバック 値を加算し、この加算値を初期値を0.8として積分 (O. 8/S) し、同時に積分(O. 8/S) した値を 2倍し、これらの値を更に加算する。この加算した値を 更に積分(0.8/S)する。この積分値をフィードバ ックすると同時に、上限、下限値を制限するリミッター に入力し、進み遅れ要素を介して出力値 o 1 として管路 網301の弁3014の開度を出力する。図4のモデル は、制御系305において設定した目標値と連成部30 9によって取り出された電気回路3032に流れる電流 が比較され、その偏差に基づいて制御系305、30 6、307により弁3014の開度を計算し、その開度 は連成部310を介して管路網系301の弁3014に 送られ、水源3011と3012の水位差によって生じ

車3013の回転数は電気回路系302に送られ、モデル化した発電機303、3021の起電圧を求め、その電圧は、電気回路系3022によって表されている整流器によって交流から直流に変換され、負荷を模擬した抵抗3033に供給される。本解析装置では、このモデルの解析を実行することによって、ブラント全体の動作がうまくいっているか否かをチェックする。また、制御系部304または305から307を組み替えることによって、様々な過渡現象をシミュレーション出来、内部の10様子などを把握する。

【0011】図6は、ステップ202の解析プログラム の生成手順の詳細を示す。まず、ステップ501におい ては、ステップ201によって作成されたモデルデータ をデータ格納部52から読み込み、入出力処理装置4を 介して主記憶装置5内のデータ格納部52に送る。 ステ ップ502ではこれらのデータの中から管路網の計算に 必要な管路網要素の各使用個数、各属性、接続状況など を取り出し、管路網の系の計算順序を決定し、データ格 納部52に格納する。ステップ503では制御系、ステ ップ504では電気回路のそれぞれの系について同様の 作業が繰り返される。続いて、ステップ505におい て、モデルデータの中から連成の情報を取り出し、ステ ップ502からステップ504までの過程で作り出され たデータを考慮して、それぞれの系の連成指示された素 子が参照するアドレスを割り振るための情報を生成し、 それらのデータを再びデータ格納部52に格納する。ス テップ506では、ステップ502から505までの過 程で生成されたデータをもとに各系の解析順序を決定 し、保存装置3の各素子の計算手順31の中から必要な ものだけをデータ格納部52に読み込み(ステップ50 61)、解析コードを生成する。

【0012】ここで、ステップ505の連成計算手順設 定手順について、図7と図8を用いて連成部308を例 に説明する。図7に、図4における電気回路系の抵抗3 033と制御系の3091の連成部308を示す。図7 に示すように各素子をB1 (可変抵抗索子)、B2 (連 成指示素子)及びB3(ゲイン素子)、各ノードをn 1、n2、n3及びn4とする。まず、素子B1、B2 及びB3を配置することにより、図8に示す素子テーブ ルB1、B2及びB3が生成される。次に、各素子を結 線することにより、図8に示すノードテーブルnl、n 2、n3及びn4が生成され、同時に素子テーブルとノ ードテーブルに、図8で点線矢印で示されるようなお互 いのアドレスを設定する。次に、素子テーブルB1とB 2の速成の指示がなされると、701、702に示され るようにお互いのアドレスを設定し、連成のタイプ(こ の場合は抵抗値)がB2のテーブルの703にセットさ れる。このような処理を連成の指示が行われた箇所に対 して行うことによって、連成部のアドレスの設定が完了 る水流を調整して水車3013を回転制御する。この水 50 する。この連成計算手順設定手順は、例えば制御系の構

成素子に変更すなわち図7に示すように素子B1(可変 抵抗素子)に変更があっても、連成の指示が行われた箇 所に対して連成のタイプのセットを行うので、制御系で 3つの系を全て表現して解析する従来方法に比し、連成 解析に汎用性を持たせることが出来る。この一連の手順 を繰り返すことによって、解析モデルに使われる素子の 属性データと素子間の結合情報などがデータ格納部52 に格納される。

【0013】ステップ506の解析手順生成について、 図9を用いて説明する。ステップ505で作成された回 10 径、gは重力加速度、tは時刻を表す。(式5)、(式 路素子のテーブルにより回路素子の属性テーブルT1を 作成し、電気回路解析Alは、解析時に出力ノードテー ブルT2から授受して作成した回路素子の属性テーブル T1を参照しながら解析する。ことで、制御系解析B1 では、制御系のゲインテーブルB3により、ゲイン素子 B3の計算結果を出力ノードテーブルT2に出力するよ うにプログラムを生成する。このような動きをする連成 解析プログラムがステップ506によって生成される。 【0014】図10に、連成解析プログラムの詳細フロ ーチャートを示す。連成解析は、まず、開始時刻(ステ 20 ップ100)において与えられた諸条件をもとに初期値 の設定を行う(ステップ101)。続いて、次のタイム ステップに進み(ステップ102)、制御系、電気回路 の計算を行う (ステップ103、104)。 制御系の計 算ステップ103においては、設定された諸データをも とに状態方程式(式1)と出力方程式(式2)の2つの 式をたてる。また、電気回路の計算ステップ104にお いては、設定された回路構成情報をもとにグラフ理論を 用いて、電気回路における基本方程式(式3)、(式 4)をたてる。

【数1】

$$\frac{dX}{dt} = AX + BU \tag{£1}$$

【数2】

$$Y = CX + DU \tag{£2}$$

**とこで、Xは状態ベクトル、Yは出力ベクトル、Uは制** 御ベクトルを表す。

【数3】

$$\dot{\mathbf{q}} = \mathbf{f_i}(\mathbf{F}, \mathbf{i_R}, \mathbf{i_L}, \mathbf{i_l}) \tag{33}$$

$$[ & 4 ]$$

(式4)  $\dot{\phi} = f_2(F, V_c, V_g, V_E)$ 

ここで、qは電荷、ψは磁東、iは電流、Fはループ行 列、Vは電圧を表す行列またはベクトルであり、添え字 R、Gは抵抗、Lはインダクタンス、Iは電流源、Cは キャパシタンス、E は電圧源を表す。制御系と電気回路 間で、図6のステップ505で定められたデータの摂受 を行い、制御系と電気回路の速成処理を行う(ステップ 1041)。そして、それぞれの系でたてられた連立微 分方程式をルンゲクッタ法を使って積分が終了するまで 繰り返され、終了すると、次のステップに進む(ステッ 50 成部513によって作成れた手順をもとに、演算装置6

プ105)。管路網においては、運動方程式(式5)、 質量保存則(式6)をたてる。

【数5】

$$U\frac{\partial U}{\partial t} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial U}{\partial t} = -\frac{1 \cdot U \cdot |U|}{2 \cdot D} - g \cdot \sin\theta \qquad (£5)$$

$$pa^{2} \cdot \frac{\partial U}{\partial x} + \frac{\partial P}{\partial t} + U \cdot \frac{\partial U}{\partial t} = 0$$
 (£.6)

ここで、Uは速度、Pは圧力、xは位置、Dは管の直 6) は偏微分方程式を含んでいるため、特性曲線法を用 いて常微分方程式(式7)、(式8)、(式9)、(式 10) に変形し、

【数7】

$$\frac{\mathrm{dx}}{\mathrm{dt}} = \mathrm{U} + \mathrm{a} \tag{$\pm 7$}$$

【数8】

$$\frac{dU}{dt} + \frac{1}{\rho a} \frac{dP}{dt} + \frac{fU|U|}{2D} + g \cdot \sin\theta = 0 \qquad (£8)$$

【数9】

$$\frac{\mathrm{dx}}{\mathrm{dt}} = \mathbf{U} - \mathbf{a} \tag{£9}$$

【数10】

$$\frac{dU}{dt} - \frac{1}{\rho a} \frac{dP}{dt} + \frac{fU|U|}{2D} + g \cdot \sin\theta = 0 \qquad (\sharp 10)$$

これを差分法を用い、前の時刻における各値を用いて計 算することによって解を求める(ステップ106)。制 30 御系、電気回路、管路網の3つの系の間で、図6のステ ップ505で定められたデータの授受を行い、制御系と 電気回路と管路網の連成処理を行う(ステップ106 1)。そして、1つのタイムステップの解析が終わる と、解析結果がデータ格納部52に送られ、出力作成手 順514に従って入出力処理装置4を通してCRT21 に表示される。このことによって、設計者は、解析時間 が長いモデルでも、途中経過を確認しながら解析を進め る事が出来、結果が思わしくないモデルに関しては途中 で解析を中断することも出来るため、解析に要する時間 40 の短縮が図れる。102から107までのステップは終 了時間になるまで繰り返される(ステップ108)。以 上説明したように、本実施例では、CRT21上に設け た連成を指示する処理に対応付けられた領域を選択する と、解析手順生成部513に連成が指示され、そのため 解析手順作成部513は入力されたモデルデータをもと に自動的に連成解析を実行するための手順を生成し、そ の手順を処理装置6に送り、その手順をもとに演算装置 62が連成解析を実行する。そのため、設計者は、ただ CRT21上のある領域を選択するだけで、解析手順生

2で処理され、データ格納部52に送られた解析結果の データが出力手順515に従ってCRT21上に表示さ れ、その結果をもとに3つの系の検討を容易に行うこと が出来るようになる。

【0015】図11と図12は、本実施例による解析結 果であり、図11は目標電流と実際の電流の値を、図1 2はバイブ内の一点の圧力変化の様子を示している。図 11、図12において、横軸は時間 (s)、縦軸はそれ ぞれアンペア(A)、圧力(Pa)を示す。図11にお いて、1110波形は、制御系305が定める目標電流 10 であり、112の波形は、制御系305、306及び3 07からの信号を弁3014が受取り、水車3013の 回転数に変化が伝わることによって変化した電気回路系 302に流れる電流の値である。このグラフから実際の 電流112の値が目標電流111の値に常に収束するよ うに変化していることから、系全体の制御がうまくいっ ていることが分かる。図12をみると、パイプ内の圧力 変化がある時刻を境に急激に変化を始める様子が読み取 れる。図11を参考に考えると、この時刻を境に目標電 流が変化するため、制御系305、306及び307か 20 の様子 ら弁3014に送られる信号が急に変化していると、予 測することが出来、それによってパイプ内に水撃現象と 呼ばれる物理現象が起きていることが考えられる。この グラフから圧力の最大値を読みとり、使用予定の材料強 度と比較してみることによって、バイブが水撃現象に耐 え得るものかどうかの検討が容易に出来るため、事故を 未然に防ぐととが可能となる。

## [0016]

【発明の効果】本発明によれば、設計者は、制御系、電 気回路、管路網全ての分野の詳しい知識がなくても、た 30 3 保存装置 たCRT上のある領域を選択するだけで、作成れた解析 手順をもとに、連成解析を実行し、解析結果のデータを CRT上に表示するので、その結果をもとに3つの系の 検討を容易に行うことが出来る。そのため、設計者は、 自分の専門以外の分野のプラントをモデル化するための 時間を短縮できる、という効果がある。また、設計者 は、解析時間が長いモデルでも、途中経過を確認しなが ら解析を進める事が出来、結果が思わしくないモデルに 関しては途中で解析を中断することも出来るため、解析 に要する時間の短縮が図れる、という効果がある。ま た、逐次に各系の境界物理量を授受しながら解析するた め、より正確な結果が得られる。そのため、解析結果の

検討が容易に行えるため、結果検討時間が短縮できる。 という効果がある。また、各系の構成素子に変更があっ ても、連成の指示が行われた箇所に対して連成のタイプ のセットを行うので、制御系で3つの系を全て表現して 解析する従来方法に比し、連成解析に汎用性を持たせる ことが出来る、という効果がある。

10

## 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例を示す制御系・電気回路・管 路網の連成汎用解析装置の全体構成図

【図2】表示装置の表示画面の様子

【図3】本解析装置の動き

【図4】一実施例の発電所設備全体を視覚化(モデル 化) した図

【図5】図4のモデルの階層化されているcontro !1-例(controlllの様子)

【図6】解析手順生成部の動作のフローチャート

【図7】図4のモデルの一部で連成指示を行っている部 分の拡大図

【図8】連成計算手順設定によって生成されるテーブル

【図9】解析プログラム生成部の動作の詳細

【図10】迹成解析プログラムの詳細フローチャート

【図11】解析結果1(制御系が定めた目標電流と実際 に出力される電流)

【図12】解析結果2(パイプ内の圧力変化の様子) 【符号の説明】

1 入力装置

2 表示装置

21 カラーディスプレイ

31 解析モデルに使われる素子の計算手順

32 モデルのデータ

4 入出力処理装置

5 主記憶装置

51 手順格納部

512 モデル作成部

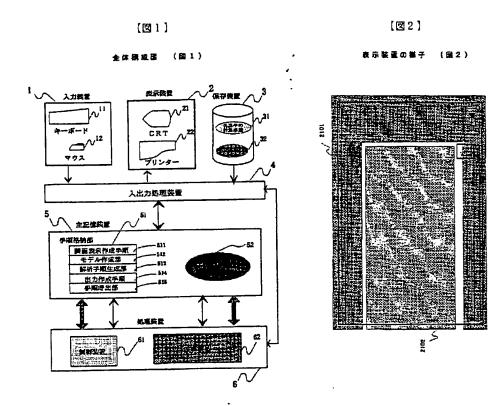
5 1 3 解析手順生成部

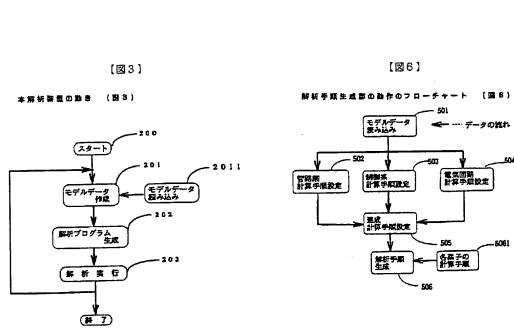
52 データ格納部

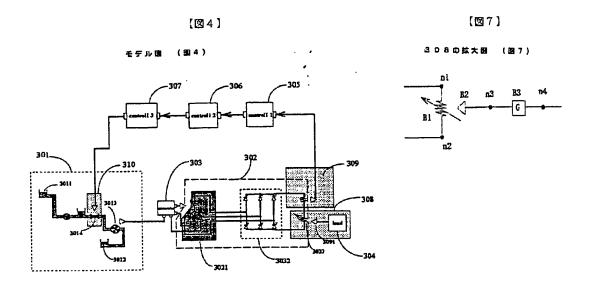
6 処理装置

61 制御装置

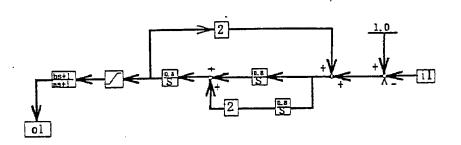
62 演算装置



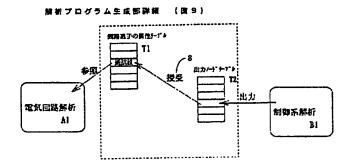


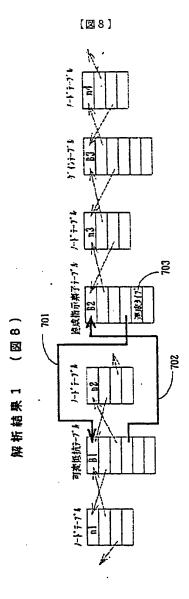


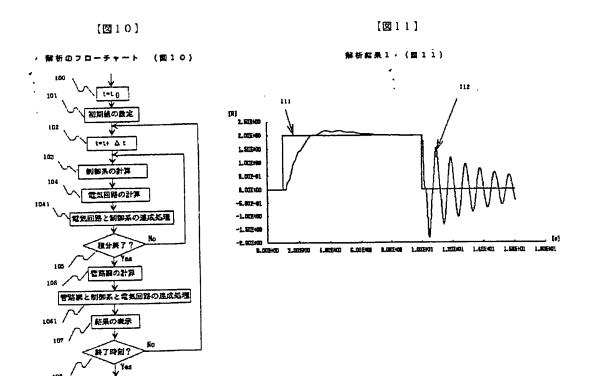
(図5) contoroll 1の様子 (図5)



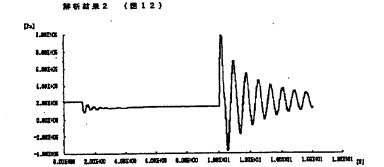
[図9]







【図12】-



フロントベージの続き

 (51) Int.Cl.\*
 識別記号
 庁内整理番号
 F I
 技術表示箇所

 G 0 6 F
 15/60
 6 6 2 A